МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ СИСТЕМ
УПРАВЛЕНИЯ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ»
(ТУСУР)

УТВЕРЖДАЮ
Директор департамента образования
_____ П. Е. Троян
«___» _____ 20__ г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

САПР электронных схем

Уровень образования: **высшее образование - магистратура**
Направление подготовки / специальность: **11.04.04 Электроника и наноэлектроника**
Направленность (профиль) / специализация: **Промышленная электроника и микропроцессорная техника**
Форма обучения: **очная**
Факультет: **ФЭТ, Факультет электронной техники**
Кафедра: **ПрЭ, Кафедра промышленной электроники**
Курс: **2**
Семестр: **3**
Учебный план набора 2017 года

Распределение рабочего времени

№	Виды учебной деятельности	3 семестр	Всего	Единицы
1	Лекции	36	36	часов
2	Практические занятия	18	18	часов
3	Лабораторные работы	16	16	часов
4	Курсовая работа (проект)	10	10	часов
5	Всего аудиторных занятий	80	80	часов
6	Самостоятельная работа	100	100	часов
7	Всего (без экзамена)	180	180	часов
8	Подготовка и сдача экзамена	36	36	часов
9	Общая трудоемкость	216	216	часов
		6.0	6.0	З.Е.

Курсовая работа (проект): 3 семестр
Экзамен: 3 семестр

Томск 2018

Согласована на портале № 29558

Рассмотрена и одобрена на заседании кафедры
протокол № 49 от « 5 » 4 2018 г.

ЛИСТ СОГЛАСОВАНИЯ

Рабочая программа дисциплины составлена с учетом требований федерального государственного образовательного стандарта высшего образования (ФГОС ВО) по направлению подготовки (специальности) 11.04.04 Электроника и наноэлектроника, утвержденного 30.10.2014 года, рассмотрена и одобрена на заседании кафедры ПрЭ «___» _____ 20__ года, протокол №_____.

Разработчик:

доцент каф. ПрЭ	_____	Ю. Н. Тановицкий
Заведующий обеспечивающей каф. ПрЭ	_____	С. Г. Михальченко

Рабочая программа дисциплины согласована с факультетом и выпускающей кафедрой:

Декан ФЭТ	_____	А. И. Воронин
Заведующий выпускающей каф. ПрЭ	_____	С. Г. Михальченко

Эксперты:

Профессор кафедры промышленной электроники (ПрЭ)	_____	В. Д. Семенов
Профессор кафедры промышленной электроники (ПрЭ)	_____	Н. С. Легостаев

Согласована на портале № 29558

1. Цели и задачи дисциплины

1.1. Цели дисциплины

Формирование у студентов представлений о процессах проектирования и связи проектирования с математическим моделированием, ознакомление с возможностями автоматизации проектирования объектов электронной техники. Одновременно, на основе, проводимых на кафедре исследований, в курсе делается акцент на проблемные моменты проектирования, такие как устойчивость, хаос, с разрешением которых связано с качество проектируемых объектов

1.2. Задачи дисциплины

– Сформировать у студентов способность разрабатывать эффективные алгоритмы решения сформулированных − задач с использованием современных языков программирования и обеспечивать их программную − реализацию; способность анализировать состояние научно-технической проблемы путем подбора, изучения и анализа литературных и патентных источников; способность самостоятельно разрабатывать модели исследуемых процессов, электронной компонентной базы, приборов и устройств электронной техники.

2. Место дисциплины в структуре ОПОП

Дисциплина «САПР электронных схем» (Б1.В.ДВ.2.2) относится к блоку 1 (вариативная часть).

Предшествующими дисциплинами, формирующими начальные знания, являются: Импульсно-модуляционные системы, Методы математического моделирования.

Последующими дисциплинами являются: Преддипломная практика, Проектирование электронной компонентной базы.

3. Требования к результатам освоения дисциплины

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование следующих компетенций:

– ПК-2 способностью разрабатывать эффективные алгоритмы решения сформулированных задач с использованием современных языков программирования и обеспечивать их программную реализацию;

– ПК-6 способностью анализировать состояние научно-технической проблемы путем подбора, изучения и анализа литературных и патентных источников;

– ПСК-1 способностью самостоятельно разрабатывать модели исследуемых процессов, электронной компонентной базы, приборов и устройств электронной техники;

В результате изучения дисциплины обучающийся должен:

– **знать** роль и место математического моделирования при создании технических объектов, типовые модели жизненных циклов, названия и сущность основных этапов проектирования; методы представления, хранения и преобразования информации в системах автоматизированного проектирования электронных схем; постановку задачи исследования на устойчивость динамических моделей электронных схем и методы ее решения; причины, с которыми связана недетерминированная (хаотическая) динамика в электронных схемах; методы и способы повышения качества моделирования и качества технических решений для динамических систем на основе электронных схем

– **уметь** работать в средах автоматизированного моделирования и проектирования; создавать, модели электронных компонентов; выбирать лучшие методы моделирования сообразно целям; находить требуемые патентные документы; составлять документы на математические модели с использованием автоматизированных средств математического моделирования электронных схем

– **владеть** практическими навыками работы со средами PSPICE (OrCAD), ASIMEC; навыками работы библиотеками моделей электронных компонентов; навыками анализа технической сути создаваемых объектов техники; навыками составления математического описания объектов, достаточными для оформления результатов исследовательских работ

4. Объем дисциплины и виды учебной работы

Общая трудоемкость дисциплины составляет 6.0 зачетных единицы и представлена в таблице 4.1.

Согласована на портале № 29558

Таблица 4.1 – Трудоемкость дисциплины

Виды учебной деятельности	Всего часов	Семестры
		3 семестр
Аудиторные занятия (всего)	80	80
Лекции	36	36
Практические занятия	18	18
Лабораторные работы	16	16
Курсовая работа (проект)	10	10
Самостоятельная работа (всего)	100	100
Выполнение индивидуальных заданий	32	32
Оформление отчетов по лабораторным работам	16	16
Проработка лекционного материала	17	17
Подготовка к практическим занятиям, семинарам	35	35
Всего (без экзамена)	180	180
Подготовка и сдача экзамена	36	36
Общая трудоемкость, ч	216	216
Зачетные Единицы	6.0	6.0

5. Содержание дисциплины

5.1. Разделы дисциплины и виды занятий

Разделы дисциплины и виды занятий приведены в таблице 5.1.

Таблица 5.1 – Разделы дисциплины и виды занятий

Названия разделов дисциплины	Лек., ч	Прак. зан., ч	Лаб. раб., ч	Сам. раб., ч	Курс. раб., ч	Всего часов (без экзамена)	Формируемые компетенции
3 семестр							
1 Жизненные циклы изделий. Этапы проектирования.	6	0	0	5	10	11	ПК-2, ПК-6
2 Математическое моделирование в процессе проектирования. Автоматизация формирования математических моделей электронных схем	12	8	4	39		63	ПК-2, ПК-6, ПСК-1
3 Основы теории устойчивости	6	2	0	7		15	ПСК-1
4 Динамика стабилизаторов с ШИМ и хаос в динамических системах	6	6	8	22		42	ПК-2, ПСК-1
5 Проектирование адаптивных систем. Нормальные и аномальные структуры динамических объектов, проблема качественного проектирования.	6	2	4	27		39	ПК-2, ПК-6, ПСК-1
Итого за семестр	36	18	16	100	10	180	
Итого	36	18	16	100	10	180	

Согласована на портале № 29558

5.2. Содержание разделов дисциплины (по лекциям)

Содержание разделов дисциплин (по лекциям) приведено в таблице 5.2.

Таблица 5.2 – Содержание разделов дисциплин (по лекциям)

Названия разделов	Содержание разделов дисциплины по лекциям	Трудоемкость, ч	Формируемые компетенции
3 семестр			
1 Жизненные циклы изделий. Этапы проектирования.	Документо-ориентированное проектирование. Жизненные циклы продуктов. Ошибки проектирования. Системный подход в проектировании	6	ПК-2, ПК-6
	Итого	6	
2 Математическое моделирование в процессе проектирования. Автоматизация формирования математических моделей электронных схем	Математические модели в проектировании. Этапы реализации моделей. Выбор характеризующих объект величин и параметров. Стационарные и нестационарные состояния.Понятие хаотической и стохастической динамики. Топологические уравнения. Структурная матрица, матрица главных сечений и их автоматическое формирование. Простые и составные элементы схем. Компонентные уравнения. Преобразования уравнений. Понятие базисов моделирования. Метод узловых потенциалов его достоинства и недостатки. Обобщенная математическая модель, применяемая в ASIMEC.2. Решение систем уравнений. Метод Ньютона-Рафсона. Технологии разреженных вычислений. LU-факторизация при решении СЛАУс разреженными матрицами.3. Модели полупроводниковых компонентов схем. Понятие о смешанном – аналогово-цифровом моделировании. Организация смешанного моделирования.	12	ПК-2, ПК-6, ПСК-1
	Итого	12	
3 Основы теории устойчивости	Постановка проблемы устойчивости. Понятие области притяжения и радиуса области притяжения стационарного движения. Параметрические границы устойчивости, бифуркации. Теория локальной устойчивости. Линейные системы. Автономные системы. Устойчивость в целом. Пример.	6	ПСК-1
	Итого	6	
4 Динамика стабилизаторов с ШИМ и хаос в динамических системах	Структура импульсного стабилизатора напряжения компенсационного типа. Особенности системы уравнений. Формирование математической модели стабилизатора. Понятие m-цикла. Результаты решения задачи Кошипри различных коэффициентах усиления. Картина ветвлений.2. Динамика стабилизатора в условиях помех при неединственности стационарных состояний. Анализ отображения Фейгенбаума. Бифуркационная диаграмма. Внутренняя область притяжения и ее радиуса. Причи-	6	ПСК-1

Согласована на портале № 29558

	ны возникновения хаотической динамики, динамические «катастрофы».		
	Итого	6	
5 Проектирование адаптивных систем. Нормальные и аномальные структуры динамических объектов, проблема качественного проектирования.	Чувствительность, грубость, робастность, структурная устойчивость, конвергентность.Нормальные и аномальных структуры динамических объектов и проблема качественного проектирования. Проблемы автоматизации проектирования.2. Пример проектирования системы адаптивного управления стабилизированным преобразователем с использованием понятия нормальных структур.	6	ПК-2, ПК-6, ПСК-1
	Итого	6	
Итого за семестр		36	

5.3. Разделы дисциплины и междисциплинарные связи с обеспечивающими (предыдущими) и обеспечиваемыми (последующими) дисциплинами

Разделы дисциплины и междисциплинарные связи с обеспечивающими (предыдущими) и обеспечиваемыми (последующими) дисциплинами представлены в таблице 5.3.

Таблица 5.3 – Разделы дисциплины и междисциплинарные связи

Наименование дисциплин	№ разделов данной дисциплины, для которых необходимо изучение обеспечивающих и обеспечиваемых дисциплин				
	1	2	3	4	5
Предшествующие дисциплины					
1 Импульсно-модуляционные системы				+	+
2 Методы математического моделирования		+			
Последующие дисциплины					
1 Преддипломная практика	+			+	+
2 Проектирование электронной компонентной базы	+	+			

5.4. Соответствие компетенций, формируемых при изучении дисциплины, и видов занятий

Соответствие компетенций, формируемых при изучении дисциплины, и видов занятий представлено в таблице 5.4.

Таблица 5.4 – Соответствие компетенций, формируемых при изучении дисциплины, и видов занятий

Компетенции	Виды занятий					Формы контроля
	Лек.	Прак. зан.	Лаб. раб.	Курс. раб. (пр.)	Сам. раб.	

Согласована на портале № 29558

ПК-2	+	+	+	+	+	Отчет по лабораторной работе, Опрос на занятиях, Тест, Отчет по курсовой работе, Реферат, Отчет по практическому занятию
ПК-6	+	+	+	+	+	Домашнее задание, Отчет по лабораторной работе, Опрос на занятиях, Тест, Отчет по курсовой работе, Реферат, Отчет по практическому занятию
ПСК-1	+	+	+	+	+	Контрольная работа, Домашнее задание, Отчет по лабораторной работе, Опрос на занятиях, Тест, Отчет по курсовой работе

6. Интерактивные методы и формы организации обучения

Не предусмотрено РУП.

7. Лабораторные работы

Наименование лабораторных работ приведено в таблице 7.1.

Таблица 7.1 – Наименование лабораторных работ

Названия разделов	Наименование лабораторных работ	Трудоемкость, ч	Формируемые компетенции
3 семестр			
2 Математическое моделирование в процессе проектирования. Автоматизация формирования математических моделей электронных схем	Моделирование схем с использованием языка описания схем (net-list) в пакете PSPICE	4	ПК-2, ПК-6
	Итого	4	
4 Динамика стабилизаторов с ШИМ и хаос в динамических системах	Свойства периодических состояний и причина возникновения хаотической динамики в отображении Фейгенбаума	4	ПК-2, ПСК-1
	Исследование нормальности структуры стабилизатора с ШИМ	4	
	Итого	8	
5 Проектирование адаптивных систем. Нормальные и аномальные структуры	Исследование динамических свойств адаптивного стабилизированного преобразователя	4	ПК-2, ПК-6
	Итого	4	

Согласована на портале № 29558

динамических объектов, проблема качественного проектирования.			
Итого за семестр		16	

8. Практические занятия (семинары)

Наименование практических занятий (семинаров) приведено в таблице 8.1.

Таблица 8.1 – Наименование практических занятий (семинаров)

Названия разделов	Наименование практических занятий (семинаров)	Трудоемкость, ч	Формируемые компетенции
3 семестр			
2 Математическое моделирование в процессе проектирования. Автоматизация формирования математических моделей электронных схем	Этапы формирования и реализации математических моделей электронных схем	4	ПСК-1, ПК-6
	Автоматизация формирования математических моделей. Вычислительное ядро и модели компонентов SPICE– программ.	4	
	Итого	8	
3 Основы теории устойчивости	Примеры анализа устойчивости различных объектов.	2	ПСК-1
	Итого	2	
4 Динамика стабилизаторов с ШИМ и хаос в динамических системах	Моделирование импульсного понижающего стабилизатора с ШИМ.Построение и анализ карт динамических режимов понижающего стабилизатора	6	ПК-2, ПСК-1
	Итого	6	
5 Проектирование адаптивных систем. Нормальные и аномальные структуры динамических объектов, проблема качественного проектирования.	Пример создания и анализа адаптивной системы управления.	2	ПК-2, ПК-6
	Итого	2	
Итого за семестр		18	

9. Самостоятельная работа

Виды самостоятельной работы, трудоемкость и формируемые компетенции представлены в таблице 9.1.

Таблица 9.1 – Виды самостоятельной работы, трудоемкость и формируемые компетенции

Названия разделов	Виды самостоятельной работы	Трудоемкость, ч	Формируемые компетенции	Формы контроля
3 семестр				

Согласована на портале № 29558

1 Жизненные циклы изделий. Этапы проектирования.	Проработка лекционного материала	5	ПК-2, ПК-6	Опрос на занятиях, Тест
	Итого	5		
2 Математическое моделирование в процессе проектирования. Автоматизация формирования математических моделей электронных схем	Проработка лекционного материала	3	ПК-2, ПК-6, ПСК-1	Домашнее задание, Тест
	Оформление отчетов по лабораторным работам	4		
	Выполнение индивидуальных заданий	32		
	Итого	39		
3 Основы теории устойчивости	Подготовка к практическим занятиям, семинарам	4	ПСК-1	Контрольная работа, Тест
	Проработка лекционного материала	3		
	Итого	7		
4 Динамика стабилизаторов с ШИМ и хаос в динамических системах	Подготовка к практическим занятиям, семинарам	10	ПК-2, ПСК-1	Опрос на занятиях, Тест
	Проработка лекционного материала	4		
	Оформление отчетов по лабораторным работам	8		
	Итого	22		
5 Проектирование адаптивных систем. Нормальные и аномальные структуры динамических объектов, проблема качественного	Подготовка к практическим занятиям, семинарам	21	ПК-2, ПК-6, ПСК-1	Опрос на занятиях, Отчет по практическому занятию, Реферат, Тест
	Проработка лекционного материала	2		
	Оформление отчетов по лабораторным работам	4		
	Итого	27		
Итого за семестр		100		
	Подготовка и сдача экзамена / зачета	36		Экзамен
Итого		136		

10. Курсовая работа (проект)

Трудоемкость аудиторных занятий и формируемые компетенции в рамках выполнения курсовой работы (проекта) представлены таблице 10.1.

Согласована на портале № 29558

Таблица 10.1 – Трудоемкость аудиторных занятий и формируемые компетенции в рамках выполнения курсовой работы (проекта)

Наименование аудиторных занятий	Трудоемкость, ч	Формируемые компетенции
3 семестр		
В ходе выполнения курсовой работы магистранту предлагается на выбор провести исследование нелинейной электронной схемы, изучить метод моделирования или создать программу, выполняющую отдельную функцию для использования совместно с САПР электронных схем. Отчет должен содержать следующие обязательные разделы: 1. Введение, характеризующее поставленную задачу1. Обзор существующих решений с анализом их сильных и слабых сторон, с развернутым перечнем использованных источников.2. Описание предлагаемого решения. 3. Реализация предлагаемого решения, с обязательным наличием расчетной части или программного кода.5. Выводы или Заключение.6. Перечень использованных источников	10	ПК-2, ПК-6, ПСК-1
Итого за семестр	10	

10.1. Темы курсовых работ (проектов)

Примерная тематика курсовых работ (проектов):

– 1. Разработка импульсного стабилизированного преобразователя напряжения заданного типа (повышающего, понижающего или инвертирующего).

– 2. Исследование особенности работы ячеек преобразователя на общую нагрузку.

– 3. Исследование установившихся режимов работы импульсного преобразователя.

– 4. Разработка корректора коэффициента мощности.

– 5. Анализ границ устойчивых режимов работы заданного устройства (преобразователя, корректора − коэффициента мощности, системы автоматического регулирования и т.п.).

– 6. Проектирование адаптивного регулятора заданного устройства.

– 7. Создание и реализация математической модели устройства в среде MathCad (MathLab).

11. Рейтинговая система для оценки успеваемости обучающихся

11.1. Балльные оценки для элементов контроля

Таблица 11.1 – Балльные оценки для элементов контроля

Элементы учебной деятельности	Максимальный балл на 1-ую КТ с начала семестра	Максимальный балл за период между 1КТ и 2КТ	Максимальный балл за период между 2КТ и на конец семестра	Всего за семестр
3 семестр				
Домашнее задание	5	5		10
Контрольная работа		5	5	10
Опрос на занятиях	2	2	2	6
Отчет по курсовой работе		10	5	15
Отчет по лабораторной работе		3	9	12

Согласована на портале № 29558

Отчет по практическому занятию		2	2	4
Реферат			5	5
Тест	2	3	3	8
Итого максимум за период	9	30	31	70
Экзамен				30
Нарастающим итогом	9	39	70	100

11.2. Пересчет баллов в оценки за контрольные точки

Пересчет баллов в оценки за контрольные точки представлен в таблице 11.2.

Таблица 11.2 – Пересчет баллов в оценки за контрольные точки

Баллы на дату контрольной точки	Оценка
≥ 90% от максимальной суммы баллов на дату КТ	5
От 70% до 89% от максимальной суммы баллов на дату КТ	4
От 60% до 69% от максимальной суммы баллов на дату КТ	3
< 60% от максимальной суммы баллов на дату КТ	2

11.3. Пересчет суммы баллов в традиционную и международную оценку

Пересчет суммы баллов в традиционную и международную оценку представлен в таблице 11.3.

Таблица 11.3 – Пересчет суммы баллов в традиционную и международную оценку

Оценка (ГОС)	Итоговая сумма баллов, учитывает успешно сданный экзамен	Оценка (ECTS)
5 (отлично) (зачтено)	90 - 100	A (отлично)
4 (хорошо) (зачтено)	85 - 89	B (очень хорошо)
	75 - 84	C (хорошо)
	70 - 74	D (удовлетворительно)
3 (удовлетворительно) (зачтено)	65 - 69	
	60 - 64	E (посредственно)
2 (неудовлетворительно) (не зачтено)	Ниже 60 баллов	F (неудовлетворительно)

12. Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

12.1. Основная литература

1. Муромцев Д.Ю. Тюрин И.В. Математическое обеспечение САПР. “Лань”, 2014. – 464 с. [Электронный ресурс]. - http://e.lanbook.com/books/element.php?pl1_id=42192 [Электронный ресурс] - Режим доступа: http://e.lanbook.com/books/element.php?pl1_id=42192, дата обращения: 06.06.2018.

2. Компьютерные технологии в науке, образовании и производстве электронной техники: Учебное пособие / Кручинин В. В., Тановицкий Ю. Н. - 2017. 134 с. [Электронный ресурс] - Режим доступа: https://edu.tusur.ru/publications/7255, дата обращения: 06.06.2018.

12.2. Дополнительная литература

1. Компьютерные технологии в науке, образовании и производстве электронной техники: Учебное пособие / Кручинин В. В., Тановицкий Ю. Н. - 2017. 134 с. [Электронный ресурс] - Режим доступа: https://edu.tusur.ru/publications/7255, дата обращения: 06.06.2018.

Согласована на портале № 29558

12.3. Учебно-методические пособия

12.3.1. Обязательные учебно-методические пособия

1. Тановицкий Ю.Н. Системы автоматизированного проектирования электронных схем: Руководство к выполнению курсового проекта. — Томск: Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники, 2011. — 35 с. [Электронный ресурс]. - http://www.ie.tusur.ru/docs/saprkp.zip [Электронный ресурс] - Режим доступа: http://www.ie.tusur.ru/docs/saprkp.zip, дата обращения: 06.06.2018.
2. Баушев В.С. Математическое моделирование и автоматизация проектирования электрон- ных схем. ТУСУР. 2012 (для организации практических занятий с. 31-35, стр. 52-59, стр. 74-77) [Электронный ресурс]. [Электронный ресурс] - Режим доступа: http://ie.tusur.ru/docs/bvs/mm_apes_up.doc, дата обращения: 06.06.2018.
3. Тановицкий Ю.Н. Системы автоматизированного проектирования электронных схем: Руководство к проведению лабораторных работ и организации самостоятельной работы. — Томск: Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники, 2011. — 49 с. [Электронный ресурс]. [Электронный ресурс] - Режим доступа: http://ie.tusur.ru/docs/tyn/sapres_rsr.doc, дата обращения: 06.06.2018.

12.3.2. Учебно-методические пособия для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов

Учебно-методические материалы для самостоятельной и аудиторной работы обучающихся из числа лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов предоставляются в формах, адаптированных к ограничениям их здоровья и восприятия информации.

Для лиц с нарушениями зрения:

- в форме электронного документа;
- в печатной форме увеличенным шрифтом.

Для лиц с нарушениями слуха:

- в форме электронного документа;
- в печатной форме.

Для лиц с нарушениями опорно-двигательного аппарата:

- в форме электронного документа;
- в печатной форме.

12.4. Профессиональные базы данных и информационные справочные системы

1. www.elibrary.ru

12.5. Периодические издания

1. Алгоритм адаптивного управления стабилизированными преобразователями напряжения с широтно-импульсным регулированием. Тановицкий Ю.Н., Халиляев Т.Ф., Кобзев Г.А. Доклады Томского государственного университета систем управления и радиоэлектроники. №1(21) ч. 2. 2010 [Электронный ресурс] [Электронный ресурс] - Режим доступа: https://journal.tusur.ru/storage/46953/80-85.pdf?1467280703, дата обращения: 06.06.2018.

13. Материально-техническое обеспечение дисциплины и требуемое программное обеспечение

13.1. Общие требования к материально-техническому и программному обеспечению дисциплины

13.1.1. Материально-техническое и программное обеспечение для лекционных занятий

Для проведения занятий лекционного типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации используется учебная аудитория с количеством посадочных мест не менее 22-24, оборудованная доской и стандартной учебной мебелью. Имеются демонстрационное оборудование и учебно-наглядные пособия, обеспечивающие тематические иллюстрации по лекционным разделам дисциплины.

13.1.2. Материально-техническое и программное обеспечение для практических занятий

Вычислительная лаборатория / Компьютерный класс

Согласована на портале № 29558

учебная аудитория для проведения занятий практического типа, учебная аудитория для проведения занятий лабораторного типа, учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа, помещение для курсового проектирования (выполнения курсовых работ)

634034, Томская область, г. Томск, Вершинина улица, д. 74, 301б ауд.

Описание имеющегося оборудования:

- Персональные компьютеры (16 шт.);
- Интерактивная доска – «Smart-board» DViT (1 шт.);
- Мультимедийный проектор NEC (1 шт.);
- Комплект специализированной учебной мебели;
- Рабочее место преподавателя.

Программное обеспечение:

- ASIMEC
- Google Chrome
- LTspice 4
- Mozilla Firefox

13.1.3. Материально-техническое и программное обеспечение для лабораторных работ

Вычислительная лаборатория / Компьютерный класс

учебная аудитория для проведения занятий практического типа, учебная аудитория для проведения занятий лабораторного типа, учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа, помещение для курсового проектирования (выполнения курсовых работ)

634034, Томская область, г. Томск, Вершинина улица, д. 74, 301б ауд.

Описание имеющегося оборудования:

- Персональные компьютеры (16 шт.);
- Интерактивная доска – «Smart-board» DViT (1 шт.);
- Мультимедийный проектор NEC (1 шт.);
- Комплект специализированной учебной мебели;
- Рабочее место преподавателя.

Программное обеспечение:

- ASIMEC
- Google Chrome
- LTspice 4
- Mozilla Firefox
- PTC Mathcad13, 14
- Virtual PC 2007

13.1.4. Материально-техническое и программное обеспечение для самостоятельной работы

Для самостоятельной работы используются учебные аудитории (компьютерные классы), расположенные по адресам:

- 634050, Томская область, г. Томск, Ленина проспект, д. 40, 233 ауд.;
- 634045, Томская область, г. Томск, ул. Красноармейская, д. 146, 201 ауд.;
- 634034, Томская область, г. Томск, Вершинина улица, д. 47, 126 ауд.;
- 634034, Томская область, г. Томск, Вершинина улица, д. 74, 207 ауд.

Состав оборудования:

- учебная мебель;
- компьютеры класса не ниже ПЭВМ INTEL Celeron D336 2.8ГГц. - 5 шт.;
- компьютеры подключены к сети «Интернет» и обеспечивают доступ в электронную информационно-образовательную среду университета.

Перечень программного обеспечения:

- Microsoft Windows;
- OpenOffice;

Согласована на портале № 29558

- Kaspersky Endpoint Security 10 для Windows;
- 7-Zip;
- Google Chrome.

13.2. Материально-техническое обеспечение дисциплины для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов

Освоение дисциплины лицами с ограниченными возможностями здоровья и инвалидами осуществляется с использованием средств обучения общего и специального назначения.

При занятиях с обучающимися **с нарушениями слуха** предусмотрено использование звукоусиливающей аппаратуры, мультимедийных средств и других технических средств приема/передачи учебной информации в доступных формах, мобильной системы преподавания для обучающихся с инвалидностью, портативной индукционной системы. Учебная аудитория, в которой занимаются обучающиеся с нарушением слуха, оборудована компьютерной техникой, аудиотехникой, видеотехникой, электронной доской, мультимедийной системой.

При занятиях с обучающимися **с нарушениями зрениями** предусмотрено использование в лекционных и учебных аудиториях возможности просмотра удаленных объектов (например, текста на доске или слайда на экране) при помощи видеоувеличителей для комфортного просмотра.

При занятиях с обучающимися **с нарушениями опорно-двигательного аппарата** используются альтернативные устройства ввода информации и другие технические средства приема/передачи учебной информации в доступных формах, мобильной системы обучения для людей с инвалидностью.

14. Оценочные материалы и методические рекомендации по организации изучения дисциплины

14.1. Содержание оценочных материалов и методические рекомендации

Для оценки степени сформированности и уровня освоения закрепленных за дисциплиной компетенций используются оценочные материалы в составе:

14.1.1. Тестовые задания

1) С помощью структурной матрицы можно записать
1. Топологические уравнения
2. Компонентные уравнения
3. Систему уравнений по первому закону Кирхгофа
4. Систему уравнений по второму закону Кирхгофа

2) К А-устройчивым численным схемам интегрирования относятся
1. явные схемы Рунге-Кутта
2. явная схема Эйлера
3. схемы Гира 3-го порядка и выше
4. схема трапеций

3) Бифуркация это
1. Изменение числа устойчивых состояний
2. Потеря устойчивости в следствие воздействия внешней помехи
3. Потеря устойчивости в следствие изменения параметра
4. Особая точка в пространстве состояний

4) Схема замещения это
1. Абстрактный образ реального или проектируемого объекта
2. Часть принципиальной электрической схемы
3. Схема, замещающая многовыводные компоненты двухполюсными
4. Схема замещающая принципиальную схему функциональными блоками

5) Применение технологий разреженных матриц позволяет ускорить процесс вычислений за счет

Согласована на портале № 29558

1. Симметрии данных
2. Повторяющихся фрагментов матриц
3. Присутствия большого числа нулевых элементов
4. LU-факторизации

6) Нет-лист хранит
1. электрический эквивалент моделируемой схемы
2. электронную цепь моделируемой схемы
3. перечень узлов и ветвей моделируемой схемы
4. номиналы и параметры моделируемых элементов

7) В случае сильно разреженной матрицы самым компактным и эффективным форматом ее хранения будет
1. Координатный
2. Сжаты по строкам
3. Сжатый по столбцам
4. zip-формат

8) Погрешность численной схемы трапеций при малом шаге интегрирования
1. обратнопропорциональна шагу
2. обратнопропорциональна квадрату шага
3. обратнопропорционально кубу шага
4. 4-й степени шага интегрирования

9) Грубыми (робастными) динамическими системами называют математические модели, которые
1. нечувствительны к изменению внешних и внутренних параметров
2. нечувствительны к изменению внешних параметров
3. сохраняют качественную совокупность траекторий при малом изменении любого параметра
4. сохраняют устойчивость

10) Эскизный проект выполняется с целью
1. установления принципиальных конструктивных решений, дающих общее представление об устройстве
2. принципах работы и габаритных размерах разрабатываемого изделия
3. данных, определяющих его основные параметры
4. получения эскизов изделий

11) К стадиям разработки относят
1. Эскизный проект
2. Технический проект
3. Разработка конструкторской документации опытного образца
4. Подготовку технического задания

12) ГОСТ Р это
1. стандарт, приоритет которого в России ниже ГОСТ
2. стандарт, приоритет которого в России выше ГОСТ
3. (Р)абочий ГОСТ
4. стандарт РФ, имеющий одинаковый приоритет с ГОСТ

13) Хаотическим поведением (динамикой) устройств называют
1. труднопредсказуемые движения, чувствительные к параметрам и помехам
2. полностью предсказуемые движения непериодического характера

Согласована на портале № 29558

3. стохастические движения
4. турбулентность

14) К САПР ЭС относятся
1. PSPICE
2. ORCAD
3. TCAD
4. PCAD (AltumDesigner)

15) Структура динамической системы нормальна, если изменение внешних параметров (в диапазоне ограниченном техническим заданием) не приводит
1. К ветвлениям решений (бифуркациям)
2. К потери устойчивости
3. К динамическим катастрофам в следствии появления и расширения области притяжения аномальных движений
4. к потере грубости (робастности)

16) Результатом проектирования электронной схемы являются
1. Адекватные математические модели
2. Макеты схем
3. Комплект документации
4. Серийные изделия

17) LU-факторизация это
1. Разложение матрицы на произведение двух фундаментальных матриц
2. Операция выполняемая для нахождения собственных чисел
3. Разложение матрицы на произведение двух диагональных матриц
4. Разложение матрицы на произведение двух треугольных матриц

18) LU-факторизация выполнятся с целью
1. Ускорить решение систем линейных уравнений
2. Улучшить сходимость вычислительных методов
3. Построить частотную характеристику
4. Линеаризовать динамическую систему

19) QR-разложение выполняется с целью
1. Ускорить решение систем линейных уравнений
2. Улучшить сходимость вычислительных методов
3. Построить частотную характеристику
4. Линеаризовать динамическую систему

20) Техническое задание на проектирование включает в себя
1. Технико-экономическое обоснование проекта
2. Совокупность требований к изготавливаемому изделию
3. Совокупность требований к изготавливаемому изделию и условиям выполнения проекта
4. Отчет по испытаниям проектируемого изделия

14.1.2. Экзаменационные вопросы

1. Принципы формирования математических моделей электронных схем
2. Реализация математический моделей и принципы реализации.
3. Автоматизация процессов формирования уравнений математических моделей электронных схем.
4. Способы хранения разреженных матриц
5. Локальная устойчивость стационарных состояний в неавтономных динамических системах

Согласована на портале № 29558

6. SPICE модель биполярного транзистора
7. SPICE модель диода
8. Метод узловых потенциалов при реализации моделей электронных схем
9. Метод переменных состояния при реализации моделей электронных схем
10. Способы представления нелинейной динамики (картина ветвлений, бифуркационная диаграмма)
11. Мягкий и жесткий сценарии потери устойчивости состояний динамических объектов
12. Не явные численные схемы интегрирования
13. Устойчивость численных схем
14. Схемы Рунге-Кутта для интегрирования моделей электронных схем
15. Фундаментальная и основная матрица периодического движения
16. Характеристики качества динамики (робастность, грубость, нормальные структуры)
17. Современные программы для проектирования печатных плат
18. Современные программы для моделирования электронных схем (возможности и ограничения).
19. Базовые национальные стандарты подготовки и оформления проектной документации
20. Современные программы автоматизированно управления производством (CAM)

14.1.3. Темы контрольных работ

Задача1. Для динамической системе заданной в виде нелинейного уравнения 1-го порядка найти все стационарные состояния, определить их устойчивость, радиусы области притяжения при заданном параметре α, характеристические показатели (при заданном параметре), указать все точки бифуркаций и их типы (прямая, обратная) и сценарии возникновения стационарных состояний (мягкий, жесткий) в точках бифуркаций. (варианты задаются математическим уравнением)

Задача 2. Найти стационарное состояние и выполнить анализ устойчивости для линейной системы (варианты задаются математическими уравнениями)

14.1.4. Темы опросов на занятиях

Документо-ориентированное проектирование. Жизненные циклы продуктов. Ошибки проектирования. Системный подход в проектировании

Структура импульсного стабилизатора напряжения компенсационного типа. Особенности системы уравнений. Формирование математической модели стабилизатора. Понятие m-цикла. Результаты решения задачи Кошипри различных коэффициентах усиления. Картина ветвлений.2. Динамика стабилизатора в условиях помех при неединственности стационарных состояний. Анализ отображения Фейгенбаума. Бифуркационная диаграмма. Внутренняя область притяжения и ее радиуса. Причины возникновения хаотической динамики, динамические «катастрофы».

Чувствительность, грубость, робастность, структурная устойчивость, конвергентность.Нормальные и аномальных структуры динамических объектов и проблема качественного проектирования. Проблемы автоматизации проектирования.2. Пример проектирования системы адаптивного управления стабилизированным преобразователем с использованием понятия нормальных структур.

14.1.5. Темы домашних заданий

Метод Ньютона-Рафсона для решения систем нелинейных уравнений.

Для заданной, согласно варианту, электрической схемы записать систему топологических и компонентных уравнений (всего не менее 15 уравнений), преобразовать ее при необходимости. Записать систему уравнений в программе MathCad. Реализовать средствами MathCad-а метод Ньютона-Рафсона. Изучить сходимость метода при различных начальных условиях. Написать вариант метода, устойчивый к произвольному выбору начальных условий. Построить заданную нелинейную зависимость. Сделать выводы. Оформить отчет.

14.1.6. Темы рефератов

1. Изучения возможностей пакета САПР ЭС Orcad
2. Изучения возможностей пакета САПР ЭС Multisim
3. Изучения возможностей пакета САПР ЭС Synopsis
4. Изучения возможностей пакета САПР ЭС freeda
5. Методы анализа устойчивости импульсных преобразователей энергии

Согласована на портале № 29558

6. Методы адаптивного управления
7. Хаос и бифуркации в электронных устройствах
8. Методы (аналогового) моделирования больших схем
9. Численные схемы интегрирования уравнений электронных схем
10. Модели жизненных циклов устройств современной электроники

14.1.7. Вопросы для подготовки к практическим занятиям, семинарам

Пример создания и анализа адаптивной системы управления.

14.1.8. Темы лабораторных работ

Моделирование схем с использованием языка описания схем (net-list) в пакете PSPICE

Свойства периодических состояний и причина возникновения хаотической динамики в отображении Фейгенбаума

Исследование нормальности структуры стабилизатора с ШИМ

Исследование динамических свойств адаптивного стабилизированного преобразователя

14.1.9. Темы курсовых проектов (работ)

1. Разработка импульсного стабилизированного преобразователя напряжения заданного типа (повышающего, понижающего или инвертирующего).
2. Исследование особенности работы ячеек преобразователя на общую нагрузку.
3. Исследование установившихся режимов работы импульсного преобразователя.
4. Разработка корректора коэффициента мощности.
5. Анализ границ устойчивых режимов работы заданного устройства (преобразователя, корректора − коэффициента мощности, системы автоматического регулирования и т.п.).
6. Проектирование адаптивного регулятора заданного устройства.
7. Создание и реализация математической модели устройства в среде MathCad (MathLab).

14.2. Требования к оценочным материалам для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов

Для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов предусмотрены дополнительные оценочные материалы, перечень которых указан в таблице 14.

Таблица 14 – Дополнительные материалы оценивания для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов

Категории обучающихся	Виды дополнительных оценочных материалов	Формы контроля и оценки результатов обучения
С нарушениями слуха	Тесты, письменные самостоятельные работы, вопросы к зачету, контрольные работы	Преимущественно письменная проверка
С нарушениями зрения	Собеседование по вопросам к зачету, опрос по терминам	Преимущественно устная проверка (индивидуально)
С нарушениями опорно-двигательного аппарата	Решение дистанционных тестов, контрольные работы, письменные самостоятельные работы, вопросы к зачету	Преимущественно дистанционными методами
С ограничениями по общемедицинским показаниям	Тесты, письменные самостоятельные работы, вопросы к зачету, контрольные работы, устные ответы	Преимущественно проверка методами исходя из состояния обучающегося на момент проверки

14.3. Методические рекомендации по оценочным материалам для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов

Для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов предусматривается доступная форма предоставления заданий оценочных средств, а именно:

- в печатной форме;
- в печатной форме с увеличенным шрифтом;
- в форме электронного документа;

Согласована на портале № 29558

– методом чтения ассистентом задания вслух;
– предоставление задания с использованием сурдоперевода.

Лицам с ограниченными возможностями здоровья и инвалидам увеличивается время на подготовку ответов на контрольные вопросы. Для таких обучающихся предусматривается доступная форма предоставления ответов на задания, а именно:

– письменно на бумаге;
– набор ответов на компьютере;
– набор ответов с использованием услуг ассистента;
– представление ответов устно.

Процедура оценивания результатов обучения лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов по дисциплине предусматривает предоставление информации в формах, адаптированных к ограничениям их здоровья и восприятия информации:

Для лиц с нарушениями зрения:

– в форме электронного документа;
– в печатной форме увеличенным шрифтом.

Для лиц с нарушениями слуха:

– в форме электронного документа;
– в печатной форме.

Для лиц с нарушениями опорно-двигательного аппарата:

– в форме электронного документа;
– в печатной форме.

При необходимости для лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидов процедура оценивания результатов обучения может проводиться в несколько этапов.

Согласована на портале № 29558